

习题 2 答案

2-1 C

2-2 C

2-3 D

2-4 D

2-5 $3g, 0, 0$

2-6 (1) $mg, 0$ (2) $m\sqrt{g^2+a^2}$, $\arctan \frac{a}{g}$

2-7 $dv = \frac{F_0(1-kt)}{m}dt, v = v_0 + \frac{F_0}{m}(t - \frac{1}{2}kt^2), x = v_0t + \frac{F_0}{m}(\frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{6}kt^3)$

2-8 (1) B 向下, A 向上; (2) 0.12 m/s^2 ; (3) 502 N

解析:

假设 B 向下, A 向上, 则两物体在运动方向上的动力学方程分别为 $F_T - m_A g \sin \alpha = m_A a$ (1), $m_B g \sin \beta - F_T = m_B a$ (2), 由 (1) 和 (2) 解得 $a = 0.12 \text{ m/s}^2$, $a > 0$, 表示系统的实际运动方向与假定正方向一致。由 (1) 式得 $F_T = m_A g \sin \alpha + m_A a = 502 \text{ N}$ 。

如果 $u = 0.25$, 同理可列式 $F_T - m_A g \sin \alpha - um_A g \cos \alpha = m_A a$ (3), $m_B g \sin \beta - um_B g \cos \beta - F_T = m_B a$ (4), 由 (3) (4) 解得 $a < 0$, 说明与假定方向相反, 即 A 沿斜面向下, B 沿斜面向上。

2-9 (1) $\frac{v_0}{1+v_0 k' t}$ (2) $\frac{1}{k'} \ln(1+v_0 k' t)$ (4) $\frac{1}{300} \text{ m}^{-1}$

解析:

(1) 由题可得 $F = -kv^2 = ma = m \frac{dv}{dt}$, $\therefore -\frac{k}{m} dt = \frac{dv}{v^2}$, 两边积分得 $v = \frac{mv_0}{ktv_0 + m} = \frac{v_0}{1+v_0 k' t}$

(2) 由 (1) 知: $\frac{dx}{dt} = v = \frac{v_0}{1+v_0 k' t}$, $dx = \frac{v_0}{1+v_0 k' t} dt$, 两边积分得: $x = \frac{1}{k'} \ln(1+v_0 k' t)$

$\therefore m \frac{dv}{dt} = -kv^2$, $\therefore \frac{dv}{dt} \frac{dx}{dx} = -\frac{k}{m} v^2$, $\frac{dv}{dx} = -\frac{k}{m} v$, $\frac{dv}{v} = -\frac{k}{m} dx$, $\therefore \ln v = -\frac{k}{m} x + C$, $x = 0$, $v = v_0$, $C = \ln v_0$, $\therefore v =$

$v_0 e^{-\frac{k}{m} x} (k' = \frac{k}{m})$

(4) 根据 (1), $10 = \frac{20}{1+20 \cdot k' \cdot 15}$, $\therefore k' = \frac{1}{300} \text{ m}^{-1}$

2-10 $\frac{M\omega^2(L^2-l^2)}{2L}$

解析:

以转轴为原点, 沿绳方向为正方向构建坐标系, 设 $\mathbf{i}$ 为指向正方向的单位向量。在 l 处取微元 dl , 则 $dF = \frac{M}{L} dl \omega^2 l$, $\int_0^L dF = \frac{M}{2L} \omega^2 \int_0^L dx^2$, $F = \frac{M}{2L} \omega^2 (L^2 - l^2)$, 写作矢量形式 $\mathbf{F} = -\frac{M}{2L} \omega^2 (L^2 - l^2) \mathbf{i}$, 张力 $T = |\mathbf{F}| = \frac{M}{2L} \omega^2 (L^2 - l^2)$ 。

$$2-11 \quad h=R\left(1-\frac{gR}{v^2}\right)$$

解析:

小球靠重力和支持力的合力提供向心力, 设小球的位置与碗最高处的中点的连线和竖直方向的夹角为 θ , 小球做圆周运动的半径为 $r=R\sin\theta$ 。 $\therefore \tan\theta = \frac{F_{\text{向}}}{mg} = \frac{mR\sin\theta\omega^2}{mg}$, 解得 $\cos\theta = \frac{g}{R\omega^2}$, $\therefore h=R-R\cos\theta=R-\frac{g}{\omega^2}$,

其中 $\omega = \frac{v}{R}$, $\therefore h=R\left(1-\frac{gR}{v^2}\right)$

$$2-12 \quad 4.78 \text{ m/s}^2, 1.35 \text{ N}$$

解析:

设 m_1 的加速度 a_1 , m_2 的加速度 a_2 , 动滑轮左边绳子拉力设为 T , 则它右边绳子拉力为 $2T$ 。对 m_1 , $F-f_1-2T=m_1a_1$, $f_1=um_1g$; 对 m_2 , $T-f_2=m_2a_2$, $f_2=um_2g$ 。 $\therefore$ 是动滑轮, $\therefore m_2$ 运动的位移 x_2 是 m_1 运动距离的两倍, 即 $x_2=2x_1$, $x_1=-\frac{1}{2}a_1t^2$, $x_2=-\frac{1}{2}a_2t^2$ 。 $\therefore a_2=2a_1$, $\therefore a_2=4.78 \text{ m/s}^2$, $T=1.35 \text{ N}$

$$2-13 \quad 3.10 \text{ m/s}^2, 20.1 \text{ N}, 12.9 \text{ N}$$

解析:

对 C 受力分析, 有 $T_1=m_cg-m_c a$; 对 A 有, $T_2-m_Ag=m_A a$; 对 B 有, $T_1-T_2-f_B=m_B a$, $f_B=um_Bg$, $\therefore a=3.10 \text{ m/s}^2$, $T_1=20.1 \text{ N}$, $T_2=12.9 \text{ N}$

$$2-14 \quad (1) \frac{(M+m)g\sin\theta}{M+m\sin^2\theta} \quad \frac{m\sin\theta\cos\theta}{M+m\sin^2\theta} \quad (2) \frac{mMg\cos\theta}{M+m\sin^2\theta} \quad (3) \sqrt{\frac{2m^2h\cos^2\theta}{(M+m)(M+m\sin^2\theta)}} \cdot g$$

解析:

(1) 对 m 引入一个水平向左的惯性力 ma , 对 m 受力分析: 重力 mg , 垂直斜面向上的支持力 F , 向左的惯性力 ma , 这三个力的合力相对斜面沿斜面向下得到两个方程:

沿斜面: $m\cos\theta+masin\theta=ma$

垂直斜面: $F+masin\theta=mg\cos\theta$

对 M 受力分析有: $F\sin\theta=Ma'$

解得 $a = \frac{(M+m)g\sin\theta}{M+m\sin^2\theta}$, $a' = \frac{m\sin\theta\cos\theta}{M+m\sin^2\theta}$

(2) 由(1)得: $F = \frac{mMg\cos\theta}{M+m\sin^2\theta}$

(3) 水平方向动量守恒, $\therefore mv_m=Mv_M$, $\therefore x=vt$, $\therefore mx_m=Mx_M$, 又 $\therefore x_m+x_M = \frac{h}{\tan\theta}$, $\therefore x_M = \frac{h}{\tan\theta} \cdot \frac{m}{M+m}$,

$\therefore v^2=2ax$, $\therefore v_M = \sqrt{\frac{2m^2h\cos^2\theta}{(M+m)(M+m\sin^2\theta)}} \cdot g$