

习题 4 答案

- 4-1 B
- 4-2 B
- 4-3 B
- 4-4 $mv_0 \sin \theta$, 竖直向下
- 4-5 动量, 动能, 功
- 4-6 不一定
- 4-7 $140 \text{ N} \cdot \text{s}$, 24 m/s

4-8 $9.0 \text{ N} \cdot \text{s}$

解析: 设木块的质量为 M , 子弹的质量为 m , 规定沿 x 轴的方向为正, 由动量守恒定律得: $mv_0 = (m+M)v$, 可解得, $M=0.18 \text{ kg}$ 。

由动量定理得: $I=Mv-0=0.18 \times 50 \text{ N} \cdot \text{s}=9 \text{ N} \cdot \text{s}$

4-9 (1) $v_m = \sqrt{\frac{2MgR}{M+m}}$, $v_M = -m\sqrt{\frac{2gR}{M(M+m)}}$; (2) $-\frac{m}{M+m}R$; (3) $\frac{1}{2}mv_m^2 - mgR$

解析: (1) 由系统的机械能守恒, 水平方向的动量守恒, 取向右为正方向, 记 M 得速度为 v_1 , m 的速度为 v_2 。

则: $mgR = \frac{1}{2}Mv_1^2 + \frac{1}{2}mv_2^2$ ①

$-Mv_1 = mv_2$ ②

联立①②俩式可得: $v_1 = -\sqrt{\frac{2m^2gR}{(mM+M^2)}}$, $v_2 = \sqrt{\frac{2MgR}{m+M}}$ 。

(2) 设移动的距离为 x , 则 $v_1 = x/t$, $v_2 = (R-x)/t$, 将其代入①式得:

$-M(x/t) = m(R-x)/t$

解得: $x = -\frac{mR}{M+m}$

(3) 对物块 m 运用动能定理: $W+mgR = \frac{1}{2}mv_2^2$

$\therefore W = \frac{1}{2}mv_2^2 - mgR$

4-10 0.4 s , 1.33 m/s

解析: (1) 物体 A 受到重力和细绳的拉力: $Mg-T=Ma$, ①

物体 B 在没有拉物体 C 之前, 在拉力 T 的作用下做加速运动, 加速度的大小为 a ,

因此: $T=ma$, ②

联立①②两式, $a=g/2=5 \text{ m/s}^2$,

根据运动学公式: $s=vt+\frac{1}{2}at^2$,

因此: $t = \sqrt{\frac{2s}{a}} = 0.4 \text{ s}$

(2) 此时 B 的速度大小为: $v=at=2 \text{ m/s}$ 。物体 A 向下运动, 如同以相同的速度和加速度向右运动, 动量

守恒, 记 C 开始运动的速度为 v' , 则: $2Mv=3Mv'$, 解得: $v'=\frac{2v}{3}=1.33\text{ m/s}$ 。

4-11 (1) $\frac{m_1-m_2}{m_1+m_2}x_0$; (2) 0; (3) $(m_1+m_2)\sqrt{\frac{gh}{2m_1K}}$

解析: (1) 只有弹簧弹力做功, 机械能守恒, 且两物块动量守恒, 取向右为正方向, 记碰撞前 m_1 的速度为 v_1 , 碰撞后 m_1 的速度为 v' , m_2 的速度为 v_2 ,

则: $\frac{1}{2}kx_0^2=\frac{1}{2}m_1v_1^2$ ①

$m_1v_1=-m_1v'_1=m_2v_2$ ②

$\frac{1}{2}m_1v_1^2=\frac{1}{2}m_1v_1'^2+\frac{1}{2}m_2v_2^2$ ③

联立①②③式可得: $v'=\frac{m_2-m_1}{m_1+m_2}v_1$ ④

由机械能守恒定律可得: $\frac{1}{2}kx^2=\frac{1}{2}mv'^2$

解得: $\frac{m_2-m_1}{m_1+m_2}x_0$

(2) 由④式可得, 当 $m_1=m_2$ 时, $v'=0$, $\therefore x=0$

(3) 由②式得: $v'=(m_2v_2-m_1v_1)\frac{1}{m_1}$ ⑤

又由④式得: $\left(\frac{m_2-m_1}{m_1+m_2}\right)v_1=(m_2v_2-m_1v_1)\frac{1}{m_1}$, $\therefore v_1=\frac{m_1+m_2}{2m_1}v_2$ ⑥

根据动能定理; $m_2gR=\frac{1}{2}m_2v_2^2$ ⑦

又弹簧弹力做功: $\frac{1}{2}kx_0^2=\frac{1}{2}m_1v_1^2$ ⑧

联立⑤⑥⑦⑧式得: $(m_1+m_2)\sqrt{\frac{gh}{2m_1k}}$

4-12 30 cm

解析: 记框的质量为 M , 黏性物质的质量为 m , 弹簧刚开始的伸长量为 x_1 , 框架向下移动的最大距离为 x_2 , 黏性物质掉落到框的速度为 v_1 , 跟框一起运动的速度为 v_2 ,

在黏性物质掉落之前: $Mg=kx_1$ ①

黏性物质掉落, 根据运动学公式: $v_1^2=2gh$ ②

黏性物质与框发生碰撞, 动量守恒: $mv_1=(m+M)v_2$ ③

框架与黏性物质一起运动, 只有弹簧弹力跟重力做功, 机械能守恒, 则:

$\frac{1}{2}kx_2^2+(m+M)gx_2=-\frac{1}{2}(m+M)v_2^2$ ④

联立①②③④, 解得: $x_2=30\text{ cm}$

因此, 框架向下移动的最大距离为 30 cm。

4-13

证明: 以初速度的方向为 x 轴, 以垂直于初速度的方向为 y 轴建立平面直角坐标系, 设碰撞后 v_1 与 x 轴

之间的夹角为 α , v_2 与 x 轴之间的夹角为 β , 沿 y 轴方向, 由动量守恒定律可得:

$$mv_2 \sin \beta - mv_1 \sin \alpha = 0, \therefore v_2 = \frac{v_1 \sin \alpha}{\sin \beta} \dots\dots\dots ①$$

沿 x 轴的方向由动量守恒定律可得: $mv_0 = mv_1 \cos \alpha + mv_2 \sin \beta \dots\dots\dots ②$

联立①②两式可得: $v_0 = v_1 \cos \alpha + v_2 \cos \beta$

$$\begin{aligned} &= v_1 \left(\cos \alpha + \frac{\sin \alpha \cos \beta}{\sin \beta} \right) \\ &= \frac{v_1}{\sin \beta} (\cos \alpha \sin \beta + \sin \alpha \cos \beta) \dots\dots\dots ④ \end{aligned}$$

又碰撞过程中机械能守恒: $\frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}mv_1^2 + \frac{1}{2}mv_2^2 \dots\dots\dots ⑤$

由⑤式得: $v_0^2 = v_1^2 + v_2^2 \dots\dots\dots ⑥$

$\therefore v_0$ 与 v_1, v_2 之间满足勾股定理, v_1 的方向与 v_2 的方向垂直。

4-14 (1) $\frac{v_0}{2}$; (2) $\sqrt{\frac{m}{6k}} v_0$

解析: (1) 子弹击中物体 A 时, 子弹与 A 组成的系统动量守恒, 由动量守恒定律可得:

$$\begin{aligned} m_c v_0 &= (m_A + m_c) v_1 \\ \therefore x_1 &= \frac{1}{2} v_0 \end{aligned}$$

(2) 子弹击中 A 物体后, 弹簧开始被压缩, 以后的过程中子弹, 物体 A, B 与弹簧组成的系统机械能守恒且动量守恒, 当子弹, 物体 A, B 的速度相等时, 弹簧的弹性势能最大。

动量守恒: $(m_A + m_c) v_1 = (m_A + m_B + m_c) v_{共}$

机械能守恒:
$$\begin{aligned} \Delta E_{pm} &= \frac{1}{2} (m_A + m_c) v_1^2 - \frac{1}{2} (m_A + m_B + m_c) v_{共}^2 \\ \Delta E_{pm} &= \frac{1}{2} kx^2 \end{aligned}$$

以上三式联立: $x = v_0 \sqrt{\frac{m}{6k}}$ 。

4-15
$$\mu = \frac{m^2 h \cos^2 \theta}{(M+m)^2 L} - \frac{kL}{2(m+M)g}$$

解析: 记木块滑下的初速度为 v_0 , 木块与木箱共同运动的速度为 v_1 , 木块静止从 h 的地方滑下, 机械能守恒: $mgh = \frac{1}{2}mv_0^2$

木块与木箱动量守恒, 且木块只取向右的方向: $mv_0 \cos \theta = (m+M)v_1$

由动能定理可知: $\frac{1}{2}kL^2 + \mu(m+M)gL = \frac{1}{2}(m+M)v_1^2$

以上三式联立:
$$\mu = \frac{m^2 h \cos^2 \theta}{(M+m)^2 L} - \frac{kL}{2(M+m)g}$$